Technische Daten

Synchronmotor CMP50S

max. Drehzahl: 6000 1/minDrehmoment nom./max.: 1,3 / 5,2 Nm

Synchronmotor CMP71L

max. Drehzahl: 4500 1/min
 Drehmoment nom./max.: 13.1 / 33.3 Nm

Sensorik

- 2x Kistler Drehmomentsensor 50 Nm mit Zwei-Bereichsoption
- 1x Kistler Drehmomentsensor 20 Nm mit Normsechskant
- 2x Messwandler f
 ür Strom und Spannung

Mess- und Regelungssystem

 ADwin Pro-|| System für Echtzeit-Mess- und Regelungsanwendungen



Das Vorhaben mit dem Förderkennzeichen 20Y1509B wurde mit Mitteln des Bundesministeriums für Wirtschaft und Energie gefördert Gefördert durch:



aufgrund eines Beschlusses des Deutschen Bundestages

Kontakt

Karlsruher Institut für Technologie (KIT) IPEK – Institut für Produktentwicklung Univ.-Prof. Dr.-Ing. Sven Matthiesen

Campus Süd, Gebäude 50.33 Gotthard-Franz-Straße 9 | 76131 Karlsruhe

Telefon +49 721 608-47156
E-Mail sven.matthiesen@kit.edu

www.ipek.kit.edu



Herausgeber

IPEK – Institut für Produktentwicklung Kaiserstraße 10 | 76131 Karlsruhe

www.kit.edu



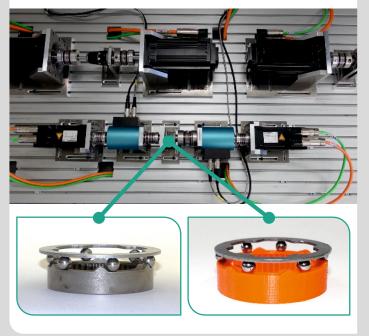


sCiL

scaled Components in the Loop

Validierung von Prototyp-Komponenten mit verminderter Beanspruchbarkeit

IPEK – Institut für Produktentwicklung



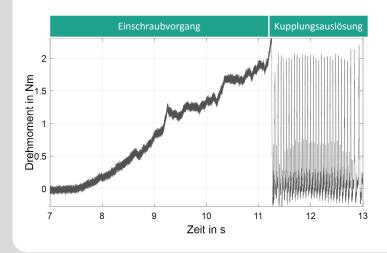
Messen in der Anwendung

Sensorgerät zur Messung des Einschraubvorgangs in der Anwendung



Ableitung von Testfällen für den Prüfstand

- Ermittlung der Systemparameter zur Charakterisierung des Einschraubvorgangs
- Ableitung von Schraubenmodellen und Generierung von Testfällen für den Prüfstandsbetrieb



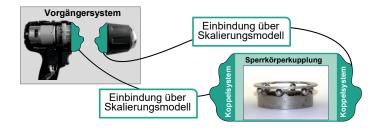
Teilsystemprüfstand

Untersuchung des Auslöseverhaltens einer Sperrkörperkupplung zur Drehmomentbegrenzung



Ansatz zur Einbindung von Prototypen in einen Teilsystemprüfstand

- Einbindung der zu entwickelnden Komponente in das Vorgängersystem über virtuelle Schnittstellen
- Virtuelle Schnittstellen bieten Möglichkeit zur Skalierung der mechanischen Leistungsgrößen, wie Drehmoment oder Drehzahl

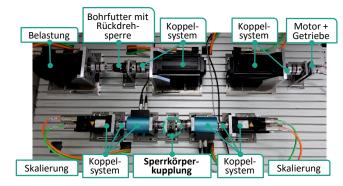


Teilsystemprüfstand zur Untersuchung einer Sperrkörperkupplung

- Koppelsysteme (Aktoren und Sensoren) verbinden an den virtuellen Schnittstellen die Antriebstrangteilsysteme und bilden damit das Gesamtsystem ab
- Über Koppelsysteme werden die Wechselwirkungen zwischen den Teilsystemen abgebildet

Forschungsziele

- Entwicklung von Skalierungsmodellen zur Anpassung der Leistungsgrößen am Teilsystemprüfstand an die Beanspruchbarkeit der mechanischen Prototypen
- Untersuchung des Einflusses der Gestaltmerkmale auf die Funktion.



Untersuchungsmöglichkeiten

Untersuchung von Prototypen

- Validierung von Komponenten auf verschiedenen Leistungsniveaus
 - Integration von Komponenten aus leistungsstärkeren Produktreihen
 - Tests von additiv gefertigten Prototypen

Abbildung der Wechselwirkungen

- Teilsystemtests mit Einbindung in das virtuelle oder physische Gesamtsystem
- Einbindung von aufwendig zu modellierenden
 Effekten und Wechselwirkungen durch Integration
 von physischen Komponenten auf dem Prüfstand